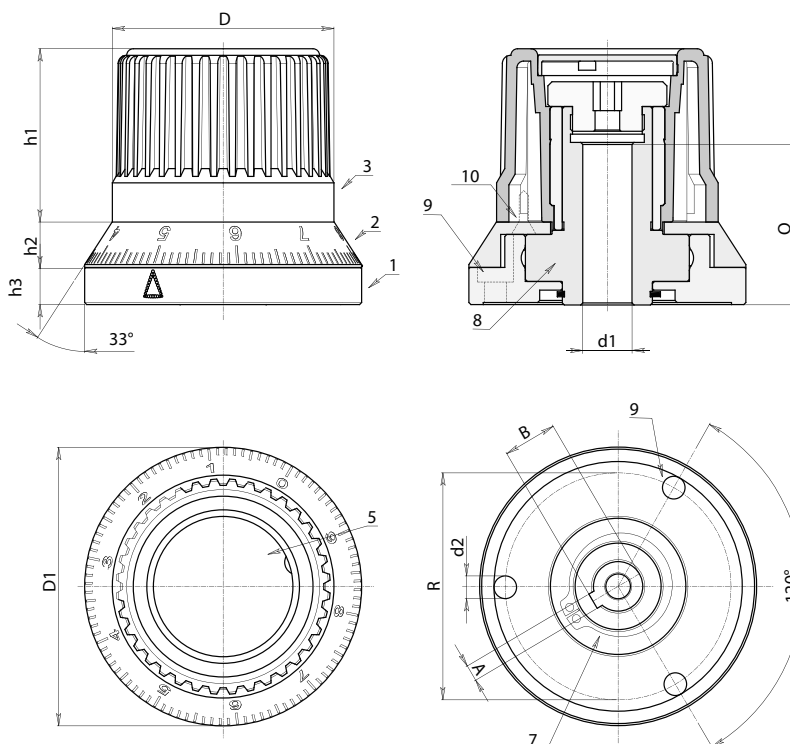


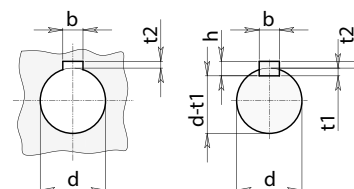
470046 PC

POMO DE CONTROL GRAFILADO CON PESTAÑA GRADUADA Y POSICIONAMIENTO CONTÍNUO



Chavetero de profundidad reducida ejecutado de conformidad con DIN 6885-2

Código	D	D1	h1	h2	h3	R	d2	A	B	d1 H7	Q
47004654500	54	68	42	11	9	55	6	4	13	12	39



d	bxh	t2	t1	d-t1
12	4x4	1,1	3	9

Materiales:

1. Base con agujeros de fijación de acero inoxidable AISI 304.
2. Anillo con escala de Aluminio anodizado en negro (Aleación 6060).
3. Pomo de poliamida negra reforzada resistente a aceite y grasa.
5. Tapa gris (RAL7035) de ABS.
6. Cubierta de fijación con hexágono interior de acero inoxidable AISI 303.
7. Anillo de seguridad pavorado (UNI 3653).
8. Mecanismo de bloqueo de acero inoxidable AISI 304.
10. Tornillos de fijación TCS 2.9x13 de acero inoxidable AISI 303 para anillo con escala.

Escala:

La numeración estandar en la escala va desde 0 a 9 con 10 divisiones para cada unidad (100 divisiones en total).

Instrucciones:

Se fija a la máquina con 3 tornillos DIN 912 de M5 (Ver posición 9 del esquema).

Para acoplar el eje al pomo es necesario que el eje disponga de chaveta. Preste atención a las dimensiones del agujero/eje indicadas en el esquema.

El agujero para el eje tiene una tolerancia H7. El diámetro del agujero no puede modificarse.

Características:

La característica principal de este producto es la posibilidad de hacer un ajuste continuo del eje de la máquina al que se acopla y mantener la posición seleccionada. El mecanismo permite pequeños movimientos continuos y por lo tanto la posibilidad de hacer ajustes de precisión en ambas direcciones. Una vez se alcanza la posición deseada, el bloqueo evita cualquier rotación causada por pequeñas vibraciones o movimientos que lleguen del eje. El uso de este sistema evita accidentes o rotación involuntaria del eje.

Limitaciones:

El bloqueo no es suficiente para soportar los movimientos causados por fuertes vibraciones. El pomo de control no es capaz de soportar peso, por lo tanto no reemplaza los sistemas de soporte habituales (rodamientos, bridas, etc ...). El pomo de control no se puede utilizar con sistemas de accionamiento por motor.